

Área: Ingeniería Civil
Eje: Seguridad Vial

HACIA UN MODELO TEÓRICO DEL COMPORTAMIENTO DEL CONDUCTOR

Ing. Yasmany García

Becario del CONICET, Beca Tipo I, Escuela de Ingeniería en Caminos de Montaña – Facultad de Ingeniería – Universidad Nacional de San Juan, yasmany_garcia@hotmail.com.

RESUMEN

En la actualidad, alrededor de 1,2 millones de personas mueren anualmente y más 50 millones quedan con lesiones a causa de accidentes de tránsito, en donde, el comportamiento del conductor es uno de los factores más influyentes. Fuller (2005) propuso una teoría general del comportamiento del conductor que relacionó la capacidad del conductor con la demanda que exige el cumplimiento de cierta tarea (p. e., circular por una curva), pero con inclinación teórica.

Este trabajo establece un modelo del comportamiento del conductor en base a otras investigaciones incluyendo características del conductor, geometría y entorno de la carretera, clima, tránsito, tipo de vehículo, velocidad del vehículo y consumo de alcohol, drogas, medicamentos. Se obtienen datos numéricos de la capacidad del conductor y la demanda de la tarea. Si la capacidad es mayor que la demanda de la tarea, ésta es cumplida sin problemas. Si la capacidad es igual a la demanda de la tarea, el conductor está al límite de sus capacidades y la tarea le resulta difícil. Si la capacidad es menor que la tarea, el conductor no puede desarrollar la tarea y como consecuencia se accidenta.

El modelo puede ser utilizado para estimar las posibles medidas de seguridad, población más vulnerable, velocidad máxima de circulación durante la fase de diseño y operación de las carreteras, con el objeto de reducir la frecuencia y gravedad de los accidentes.

Aunque el modelo es general, existen factores que deben calibrarse ya que algunos factores han sido asumidos.

Palabras clave: accidentes de tránsito, comportamiento del conductor, capacidad del conductor, demanda de la tarea, reducción de frecuencia y gravedad de accidentes.